

ランプアップ時ビームロスの低減とランプアップ高速化

岩崎 能尊

SAGA-LS

(本文)

背景: ユーザー運転時において入射エネルギーから 1.4GeV までのランプアップ(加速)の際に 10mA~30mA 程度のビームロスが発生し、1.4GeV 到達時に所定の蓄積ビーム電流に達しないケースがあった。ビームロスはほぼランプアップ開始直後に発生していた。

目的: ビームロスの要因を特定し、ビームロスを低減する。また、ランプアップ所要時間を短縮することにより、より安定した加速器の運転を行う。

実験手法: PXI システムによる電磁石電源、ビーム位置、ビーム電流およびビームプロファイルの高速観測と分析を行う。

実験結果: ランプアップ開始直後に 6 極電磁石電源に想定を超える出力の増大が見られた。また、ビームロス時において、垂直方向ビームサイズが増大するケースが見られた。6 極電磁石電源の制御プログラムの改修および 4 極電磁石電源出力パターンの調整を行うことにより、垂直方向ビームサイズの増大が抑制されビームロスが低減された。また、ランプアップ所要時間を 4 分半から 3 分に短縮した。

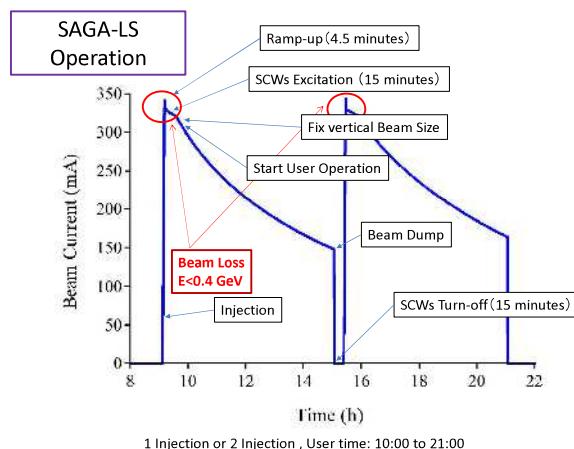
まとめ及び考察: ランプアップ開始直後のビームロスの要因を特定するために、PXI システムによる電磁石電源、ビーム位置、ビーム電流およびビームプロファイルの高速観測を行った。観測の結果、6 極電磁石電源の想定外の出力増大と垂直方向ビームサイズの増大が見つかった。これらを抑制することによりビームロスが低減された。また、ランプアップ所要時間が短縮された。しかしながら、ビームロスには垂直方向ビームサイズ増大と因果関係が必ずしも明確でないケースもあった。更なる要因特定のため、ビーム進行方向の運動を観測するためのシステム構築を行う。

Outline

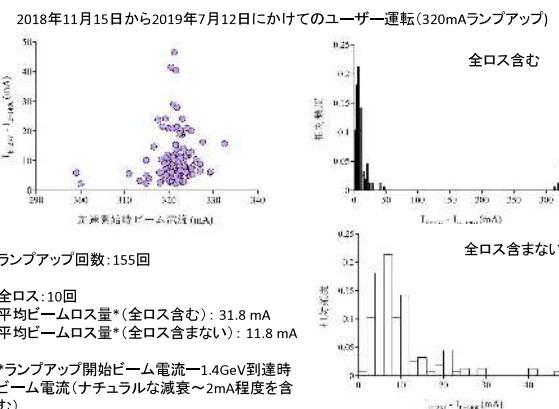
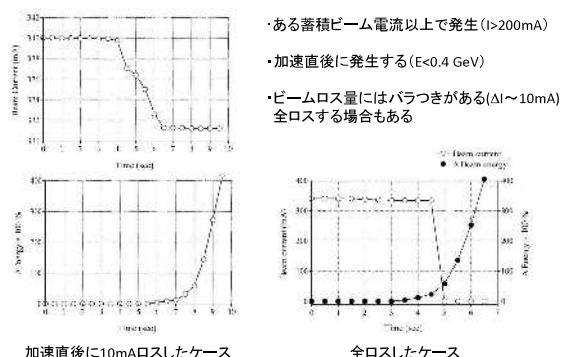
- Introduction
ランプアップ時のビームロス 一どのような問題に取り組むのか？—
- Method
PXIIによる観測システムの拡張
- Result
ビームプロファイル形状の変化と他のパラメーターの同時観測結果
- Summary
これまでに得られた知見のまとめ
- 今後の予定

ランプアップ時ビームロスの低減と ランプアップ高速化

第15回研究成果報告会
加速器グループ 岩崎 能尊



加速直後に発生する不連続なビームロス



ランプアップ開始直後のビームロス要因の特定と対策

目的:

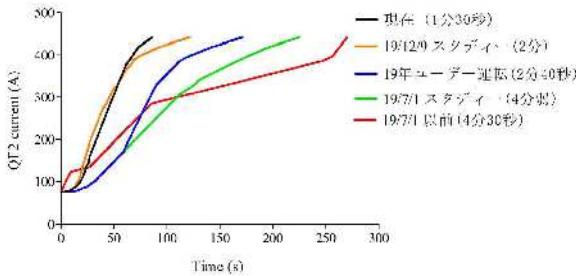
- ビームロスの要因を特定し、対策することで更なる加速器運転の安定化を目指す。
- ランプアップに要する時間を縮小し、加速器運転のパフォーマンスを向上する。

方法:

PXI用いた速い計測系の整備により、ビームロスの要因を特定し対策を行う。



ランプアップ速度の向上



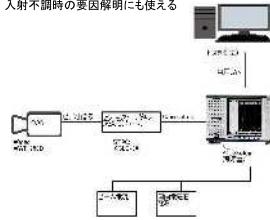
・ランプアップ直後: 4極および6極の微調整

・ランプアップ途中: 電源の許容される励磁速度内で速度向上

⇒ランプアップ所要時間の短縮
しかし、20mA程度のビームロスが発生することがある。

方法: ビームロスのメカニズムを解明するため、新規PXIシステムにてビームプロファイルを観測

ビームポジションモニタ(BPM)では
ビームの重心位置情報しかわからず
入射不調時の要因解明にも使える



蓄積リング室内一電源室CCDカメラビデオ信号ケーブルの敷設 (高林氏協力)

蓄積リング室内で既存ケーブルより分歧
電源室BNC取り扱いポートより電源室PXI設置場まで延長

・電源室一制御室 車用LANケーブルの敷設 (SES委託)
既存の制御LANの負荷にならないように、専用線を新設 (ノイズシールドタイプ)

・アナログ・デジタル変換モジュール (ACLD400) 用カメラ作成 (N.I.協力)
PXI-4350(Frame Grabber)にCameraLink信号を取り込むためのカメラアダプタ

・ビーム電流、偏向電磁石電源出力のPXIへの取り込み
1kHzローバスフィルタ付きADC
他の物理量とビームプロファイルの同時観測。

・ノイズ対策
ノイズにより計測が途中で停止。PXI(LabVIEW RT)で稼働させていたるため、VIのエラーカリアでは簡単に対処できない。

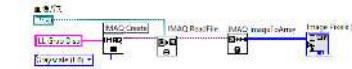
ノイズは電源室内のビデオ信号部に発生していることが判明。
オンラインノイズフィルターによりカット



8

画像処理

・ビットマップ画像を数値データーに変換



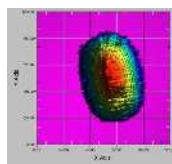
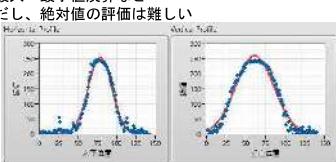
・ノイズ除去

・強度の等高線処理

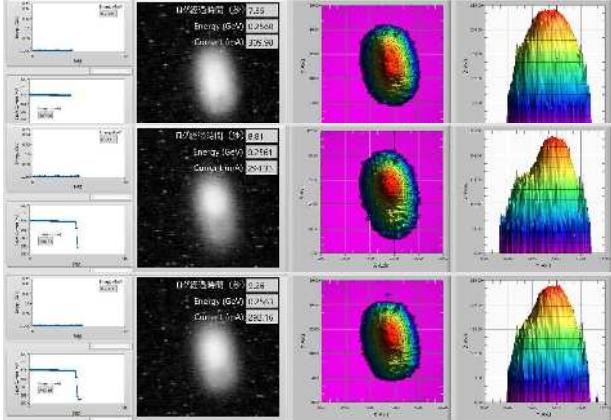
・3D表示

・数値処理

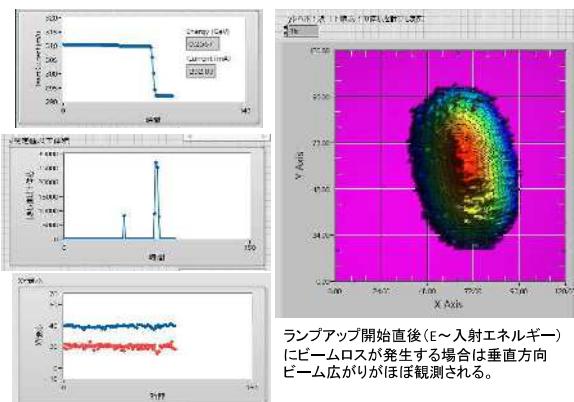
ビームサイズ、重心位置、
最大・最小演算など
ただし、絶対値の評価は難しい



ランプアップ開始直後のビームロス (2021/2/8 4~20mAロス)



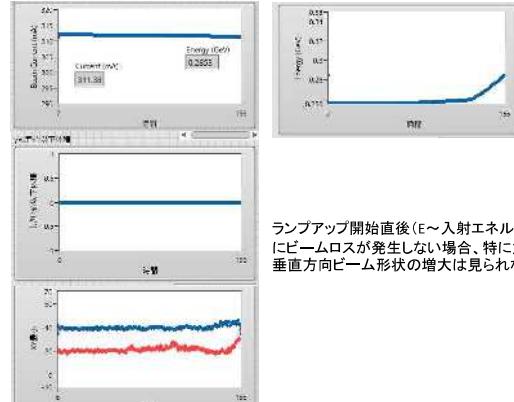
ランプアップ開始直後のビームロス (2021/2/8 4~20mAロス)



ランプアップ開始直後 (E~入射エネルギー)
にビームロスが発生する場合は垂直方向
ビーム広がりがほぼ観測される。

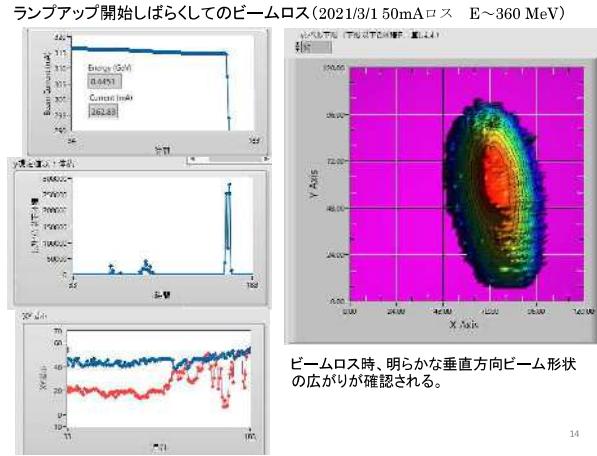
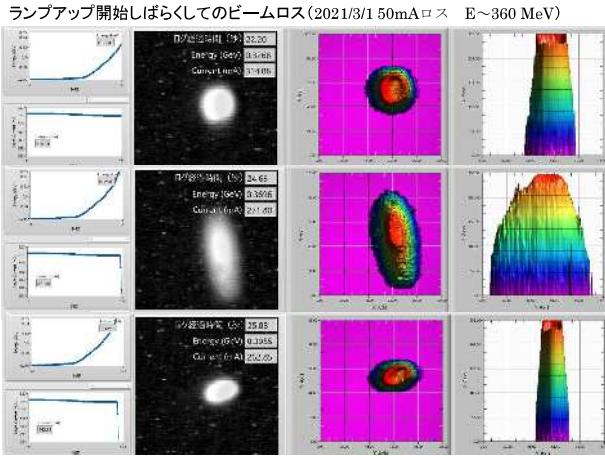
11

ランプアップ開始直後にビームロスが発生しないケース (2021/3/30)

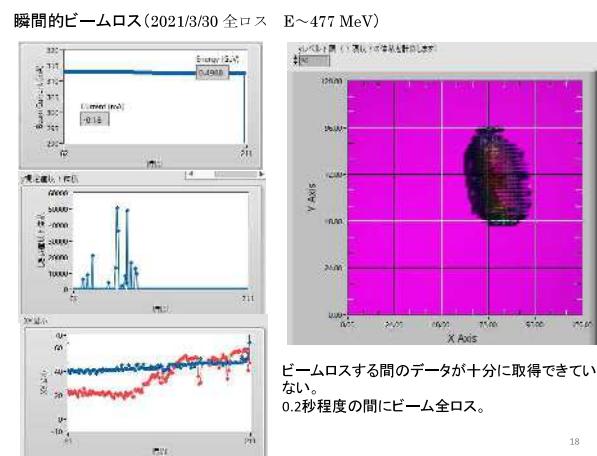
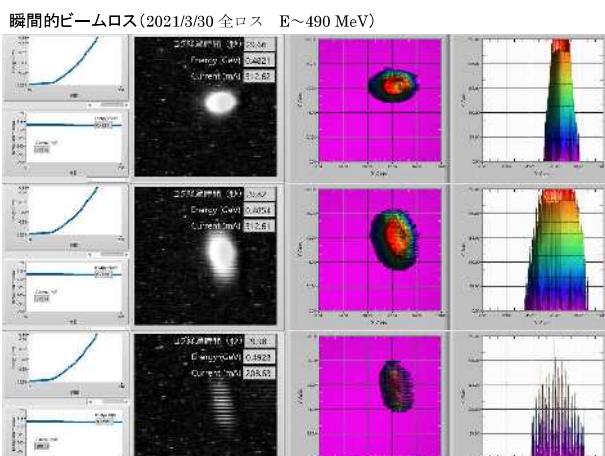
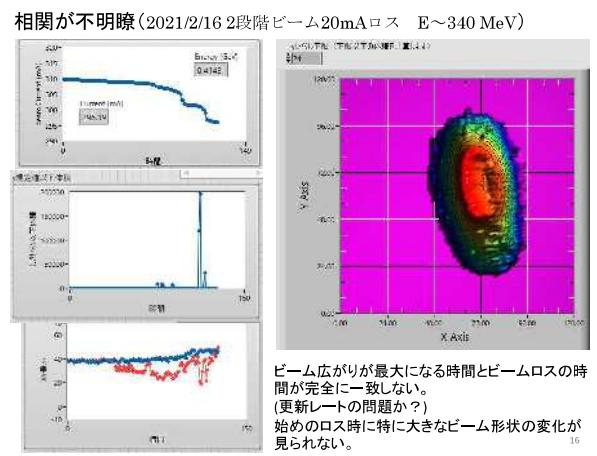
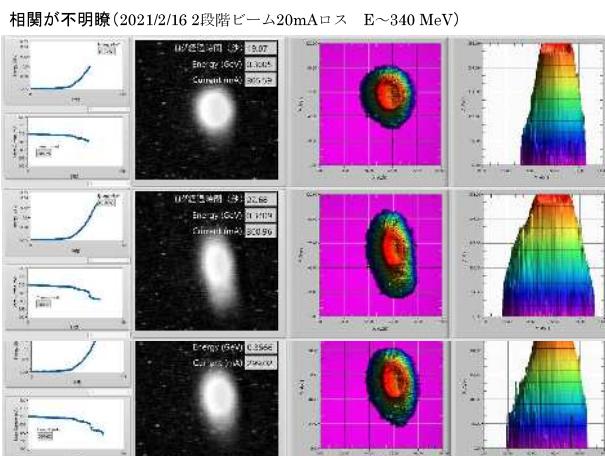


ランプアップ開始直後 (E~入射エネルギー)
にビームロスが発生しない場合、特に大きな
垂直方向ビーム形状の増大は見られない。

12



14



18

想定されるビームロス要因

あるレベル以上に垂直方向ビームが広がったときにビームロスが発生するよう見える。

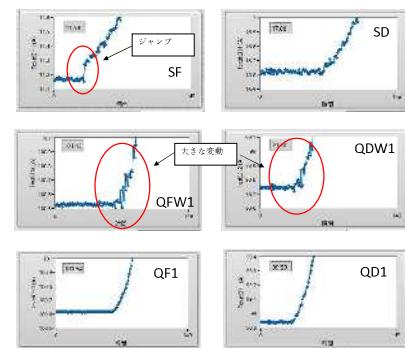
⇒アクセシタンスを超えた電子が損失する。

ビーム形状がオペレーション毎に変化する要因

- ・チューン ⇒ QFW1, QDW1その他4極電源出力の再現性
- ・クロマティシティ ⇒ 6極電源出力に問題
- ・カップリング ⇒ 入射時からE~300MeV程度まで出力ゼロ
- ・ビーム位置 ⇒ 入射時からE~300MeV程度までST一定値
- ・真空度 (イオントラッピング、クリアリング電極電圧)
- ・インピーダンス
- ・その他ビーム不安定性

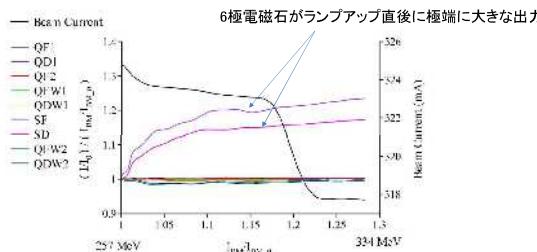
⇒新PXIシステム (1kHzローバス搭載) にて主要電源出力の再調査

ランプアップ直後の電源出力の測定



*グラフの時間は実時間の10倍
SF電源にランプアップ直後のジャンプ、QFW1, QDW1に大きな変動
その他主要電源(QFW2, QDW2)の計測およびビームロスとの関係を調査中。

6極電磁石電源のランプアップ時出力



その他のビームロス要因

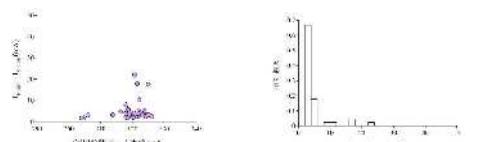
必ずしも垂直方向へのビーム形状の増大とビームロスの関係が明瞭でないケースもある。

・観測システム上の問題

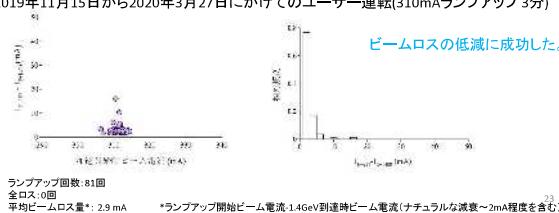
現在の画像保存レート: 10 Hz
入射エネルギーにおけるダンピングタイム~1sなので、入射エネルギーでのビーム形状の変化はほぼ捉えられる。
しかし、エネルギーが増大すると現状のシステムでは十分に変化を捉えらない。

・ビーム進行方向の不安定性

2019年7月17日から2019年11月14日にかけてのユーザー運転(320mAランプアップ 3分)



2019年11月15日から2020年3月27日にかけてのユーザー運転(310mAランプアップ 3分)



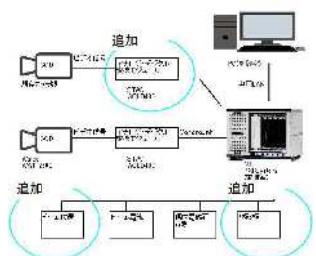
ランプアップ回数: 83回
全ロス: 0回
平均ビームロス量*: 2.9 mA *ランプアップ開始ビーム電流 1.4GeV到達時ビーム電流(ナチュラルな減衰~2mA程度を含む)

まとめ

- ランプアップ直後のビームロス要因を特性するためにビームプロファイルのデジタルモニタシステムを構築した。
- 6極電磁石電源のランプアップ制御を改修した。
- ビームロスが発生するケースにおいて、垂直方向ビーム形状の増大が見られた。
- ランプアップ開始直後にビームロスが発生する場合はほぼ全てのケースで垂直方向ビーム形状の増大が見られる。
- 垂直方向ビーム形状増大の要因として、主要電源の想定外の出力異常が考えられたため、新しいPXIシステム(1kHzローバスADC)にて波形を観測した。
- SF電源のランプアップ直後のステップライクな増大、QFW1電源、QDW1電源の不安定性が確認された。
- QFW2電源、QDW2電源その他の電源の応答や、ビームロスとの関係性について現在スタディーを継続している。
- ランプアップの所要時間を4分半から3分に短縮した。また、ビームロスが低減された。

今後の予定

- 制御プログラムのアルゴリズム改善により、60Hz(カメラ仕様)程度までの保存レートを目指す
- 主要電源の波形確認とビームロスの関係性調査の継続
- ADCチャンネル追加(全ての主要電源、ビーム位置を同時観測)
- ビーム進行方向の影響の調査(シンクロトロン振動、バンチ長など)
- 想定外の応答が見られた電源については、今後電源メーカーと協議して調査および対策を協議
- 常時監視システムとして整備



25